

**УНИВЕРЗИТЕТ У БАЊОЈ ЛУЦИ
ФАКУЛТЕТ: ЕЛЕКТРОТЕХНИЧКИ ФАКУЛТЕТ**



УНИВЕРЗИТЕТ У БАЊОЈ ЛУЦИ
ЕЛЕКТРОТЕХНИЧКИ ФАКУЛТЕТ
БАЊА ЛУКА
Број: 394
Датум: 14.04.2015.

**ИЗВЈЕШТАЈ КОМИСИЈЕ
О ПРИЈАВЉЕНИМ КАНДИДАТИМА ЗА ИЗБОР У ЗВАЊЕ НАСТАВНИКА**

I. ПОДАЦИ О КОНКУРСУ

Одлука о расписивању конкурса , орган и датум доношења одлуке
Број: 01/04-2.4595/14, Универзитет у Бањој Луци, Ректор, 04.12.2014

Ужа научна/умјетничка област
Рачунарске науке

Назив факултета:
Електротехнички факултет

Број кандидата који се бирају
1

Број пријављених кандидата
1

Датум и мјесто објављивања конкурса
09.12.2014. Године у листу „Глас Српске“,

Састав комисије

- | | |
|----------------|--|
| a) Предсједник | др Ратко Дејановић, ред. проф. Универзитет у Бањој Луци,
Електротехнички факултет, ужа научна област, Рачунарске
науке |
| b) члан | др Душан Малбашки, ред проф. Универзитет Educons у
Сремској Каменици, ужа научна област: Програмски језици |
| c) члан | др Зоран Ђурић, ванр. проф. Универзитет у Бањој Луци,
Електротехнички факултет, ужа научна област, Рачунарске
науке |

Пријављени кандидати
1. др Тихомир Латиновић, доцент, Универзитет у Бањој Луци, Машински факултет.

II ПОДАЦИ О КАНДИДАТИ

a) Основни биографски подаци

Име (име оба родитеља)	Тихомир (отац Саво, мајка Ковиљка) Латиновић
Датум и мјесто рођења	21.08.1954. године, Јајце
Установе у којима је био запослен	Универзитет у Бањој Луци, Машински факултет, 1998- Електротехничка школа, 1995.-1997., професор електротехнике и информатике Рачунарска компанија „OKSA“, 1994.-1995., пројектант информационих система Фабрика Руди Чајавец, Професионална електроника, 1982 – 1994, пројектант инжењер
Радна мјеста:	доцент (2006-) Виши асистент (1998-2005) Пројектант информационих система (1994-1995) Пројектант инжењер (1982-1994)
Чланство у научним и стручним организацијама:	Експерт за лиценцирање рада факултета и универзитета, Министарство просвјете Владе Републике Српске, бр. 07.023/602-5087-3/08, 13.10.2008. год.

b) Дипломе и звања

Основне студије	
Назив институције:	Универзитет у Бањој Луци, Електротехнички факултет
Звање:	Дипломирани инжењер електротехнике
Мјесто и година завршавања:	Бања Лука, 1981. год.
Просјечна оцјена из цијelog студија:	
Постдипломске студије:	
Назив институције:	Универзитет у Бањој Луци, Електротехнички факултет
Звање:	Магистар електротехничких наука
Мјесто и година завршавања:	Бања Лука, 1991. год
Научна/умјетничка област (подаци из дипломе)	Електротехника и Рачунарство
Наслов магистарског рада	Анализа ЛАН мрежа коришћењем нових симулационих техника уз пуну примјену рачунара
Просјечна оцјена из цијelog студија:	
Докторат:	
Назив институције:	Универзитет у Новом Саду, Факултет техничких наука
Звање:	Доктор техничких наука из области електротехнике и рачунарства
Мјесто и година завршавања:	Нови Сад, 2005. год.

Наслов докторске дисертације	Фази-Адаптивни експертски систем за предиктивно управљање квалитетом у индустриским процесима
Научна/умјетничка област (подаци из дипломе)	Докторат техничких наука из области електротехнике и рачунарства
Претходни избори у наставна и научна звања (институција, звање, година)	<p>1. Машински факултет Универзитета у Бањој Луци: доцент на предмету Електротехника, 2006. година (2009. године изједначавање претходног избора са избором на ужу научну област Општа електротехника), 2012. године поновни избор у звање доцента за ужу научну област Општа електротехника</p> <p>2. Универзитет у Бањој Луци, доцент за ужу научну област Информациони системи, за наставни предмет Информатика, 2009. година</p> <p>3. Машински факултет Универзитета у Бањој Луци: виши асистент на предмету Програмирање, 1997. година</p>

в) Научно/умјетничка дјелатност кандидата

Радови прије посљедњег избора

(Навести све радове сврстане по категоријама из члана 19. Или члана 20.)

Оригинални научни рад у часопису међународног значаја

1. М. Добрић , Т. Латиновић, "A constructive solution for a solar collector with aluminum absorber", *ISIRR 2009 10th INTERNATIONAL SYMPOSIUM "INTERDISCIPLINARY REGIONAL RESEARCH*, Hunedoara, Rumunija, April, 2009, Faculty of engineering Hunedoara,2009, ISIRR 2009 © Copyright by Faculty of Engineering – Hunedoara, DOI: [10.13140/2.1.4374.7200](https://doi.org/10.13140/2.1.4374.7200)

Научни радови на скупу међународног значаја , штампани у цијелини:

1. Т. Латиновић, С. Јокановић, М. Рогић, "A Genetic Fuzzy Real-Time Expert System -In Tobacco Industry Banjaluka", *The 19th International daaam symposium "Intelligent Manufacturing & Automation: Focus on Next Generation of Intelligent Systems and Solutions*, 22-25th October 2008., ISBN 978-3-901509-68-1, ISSN 1726-9679, pp 372-375
2. Т. Латиновић, З. Коњевић, Д. Обрадовић, К. Бошњак, "PQM (Process Quality Model) for the analysis, improvement and control of supply chain systems in tobacco factory", *Proceedings of the 15th International Conference on Systems Science, Wroclaw, Poland, September 2004.*, ISBN 83-7085-806-6, pp 4-353 4-259
3. Т. Латиновић , К. Бошњак, О. Милетић, Тодић М, "Компаративна анализа модерних метода у мјерењу квалитета са становишта ревизије стандарда ИСО9000" ,*CQM2000 Херцег Нови* , 2000 год. часопис Квалитет, УДЦ 06.05, стр. 73-75

Научни радови на скупу националног значаја , штампани у цјелини:

1. **Латиновић Т., Тодић М., Зрилић Р.**, "Генетски фази адаптивни експертски систем у аутоматизованом производном систему", У Зборнику *XXXIII САВЕТОВАЊА ПРОИЗВОДНОГ МАШИНСТВА*, 2008, Крагујевац
2. **Р.М.Зрилић, М. Ђурђевић, Т. Латиновић**, "Математички модел функционалних веза варијабли за оцјену квалитета технологија и производа метод супериорности и инфириорности", *ДЕМИ 2007, Република Српска, БиХ, Бања Лука, Универзитет у Бања Луци, машински факултет*, мај 2007, стр 233-240
3. **Зрилић Р., Милетић О., Латиновић Т.**, "Мехатронско-кибернетска дефиниција адаптивних обрадних система", У Зборнику *30. ЈУБИЛАРНОГ САВЕТОВАЊА ПРОИЗВОДНОГ МАШИНСТВА СЦГ*, стр 125-133
4. **Латиновић Тихомир, Обрадовић Данило, Коњевић Зора**, "Фази адаптивни контролер као основа индустриског развоја", *ДЕМИ 2005*, Бања Лука, Универзитет у Бањој Луци, машински факултет стр. 520-526
5. **Латиновић Тихомир, Обрадовић Данило, Коњевић Зора**, "Мјерења фази експертског система са становишта оптимизације правила", *ДЕМИ 2003*, Бања Лука, Универзитет у Бањој Луци, машински факултет, стр 269-274
6. **Т. Латиновић, К. Бошњак, М. Тодић, М. Шљивић, Д. Обрадовић**, "Примјена фази логике у експертним системима", *ДЕМИ 2002*, Бања Лука, Универзитет у Бањој Луци, машински факултет, стр-385-390
7. **О. Милетић, П. Дакић, М. Тодић, Т. Латиновић**, "Анализа процеса савијања танко зиданих обрадака у калупу и профилисањем", *ДЕМИ 2001*, Бања Лука, Универзитет у Бањој Луци, машински факултет ,стр 93-102
8. **М. Тодић, О. Милетић, В. Јовишић, Т. Латиновић**, "Биланс енергије при вучењу осносиметричних профила" *ДЕМИ 2001*, Бања Лука, Универзитет у Бањој Луци, машински факултет, стр- 102-108
9. **Т. Латиновић, К. Бошњак, М. Остоја, Т. Младен**, "Експертни систем као аудитор за предикцију могућих грешака и њихових ефеката у индустриским системима", *ДЕМИ 2001*, Бања Лука, Универзитет у Бањој Луци, машински факултет, стр. 371-376
10. **Хелмут Хенинг, Латиновић Тихомир, Крстен Бошњак**, "CADDY" , *ДЕМИ 2001*, Бања Лука, Универзитет у Бањој Луци, машински факултет, str. 215-220
11. **Т. Латиновић, К. Бошњак, О. Милетић**, " MODEL FMEA (FAILURE MODE EFECT ANALYSYS) експертног софтвера са базом знања", *ДЕМИ 2000*, Бања Лука, Универзитет у Бањој Луци, машински факултет, str 138-140
12. **М Тодић, Милетић О., Латиновић Т.**, "Концепција кривајне пресе обртним алатом за пресовање у врућем стању.", *ДЕМИ 2000*, Бања Лука, Универзитет у Бањој Луци, машински факултет ,стр 102-105
13. **М Тодић, Милетић О., Латиновић Т.**, "Нормални и тангенцијални напони на контактној површини при вучењу осносиметричног профила", *ДЕМИ 2000* , Бања Лука, Универзитет у Бањој Луци, машински факултет, стр 106-109
14. **Т. Латиновић**, АТС - "Аутоматски тест систем за радио уређаје на бази ХП-ИБ интерфејса", *МИПРО 87*, 6. Југославенско савјетовање о микрорачуналима у системима процесног управљања, Опатија, Хрватска, 1987,стр 4-133 до 4-135

**Радови послије последњег избора
(навести све радове , дати њихов кратак приказ и број бодова сврстаних по категоријама из члана 19 и члана 20)**

Оригинални научни рад у часопису међународног значаја

Радови из ужег научне области Рачунарске науке

1. **T. Latinović, T. Thomeseen**, "VIRTUAL JOINT LABORATORY – E LABORATORY SOLUTION", *International virtual journal for science, technics and innovations for the industry „Machines, Technologies, Materi als“*, Vol. 7(2), pp 57-58, 2013.

У овом раду представљен је виртуални лабораториј којем се може приступити путем интернета. Виртуална лабораторија представља напредни концепт е - учења. Како се потреба за цјеложивотним учењем повећава, виртуелне учионице и виртуелне лабораторије за индивидуално и колективно учење су мјеста где се могу интегрисати различите технологије и побољшати учење студената. Роботика уз анимацију и визуализацију може помоћи ученицима да комплексно програмирање робота остваре у виртуалном, као и у стварном свијету.

10 бодова

Укупно:

10 бодова

Уводно предавање по позиву на научном скупу међународног значаја, штампано у цјелини

Радови из ужег научне области Рачунарске науке

1. **T. Latinovic, S. Deaconu, M. Latinović, N. Malešević, C. Barz**, "Develop Virtual Joint Laboratory for education like distance engineering system for robotic applications" - invited paper, *International Conference on Applied Sciences, ICAS 2014*, Hunedoara, Rumunija, pp 25-30, 2014.

Овај рад нас упознаје са новим системом који омогућава удаљени тренинг инжењера. Сврха овог рада је да се развије web-заснован систем за руковање и контролу удаљених уређаја преко Интернета. Тренутно, удаљени уређаји су индустриски или мобилни роботи. Овај рад говори и о тренутној употреби алата виртуелне стварности у областима науке и образовања. У раду је представљен и језик виртуелне реалности (VRML). Један допринос овог рада јесте представљање софтверских алата и примјера који могу подстакти професоре да развијају моделе виртуелне лабораторије за унапређење наставе у својој дисциплини. Овај рад има за циљ и да представи VALIP софтверску платформу, која омогућава корисницима да креирају, дијеле, и манипулишу 3D садржајима. Овај јединствени приступ чини VALIP изузетним међу конкурентима.

8*0,5= 4 бода

Радови који су дјелимично из уједињене научне области Рачунарске науке

1. T. Latinović, S. Deaconu, M. Đurđević, "Develop Virtual Joint Laboratory for Robotics in Production" - invited paper, in *Proc. of the 1st Regional Conference – Mechatronics in Practice and Education (MECH-CONF 2011)*, Суботица, Serbia, pp 29-33, 2011.

Потреба за цјеложивотним учењем се константно повећава. Виртуелне учионице и виртуелне заједничке лабораторије користе се за индивидуално, као и за колективно учење. Ова нова мјеста за учење ће интегрисати многе технологије и побољшати своју употребљивост интернет базираном комуникацијом између студената и реалних уређаја у лабораторији. Роботика уз анимацију и визуализацију може помоћи студенту да савлада сложено програмирање робота у виртуелном, а онда и у стварном свијету. У овом раду даје се слика укључености студената у виртуелну и реалну лабораторију, који ради на идентичном проблему и са идентичним софтвером и у виртуелној и у стварној лабораторији.

8 бодова

Укупно:

12 бодова

Научни радови на научном скупу међународног значаја, штампани у цјелини

Радови који су дјелимично из уједињене научне области Рачунарске науке

1. T. Latinović, T. Thomeseen, "Overview of intelligent control an industrial robot", In the Proceedings of the 8th International Symposium KOD 2014, MACHINE AND INDUSTRIAL DESIGN IN MECHANICAL ENGINEERING, Hungary, pp 34-36, 2012;

Напредна технологија за производњу, и програмабилне машине као што су индустриски роботи, користе се за повећање продуктивности, квалитета и конкурентности на глобалном тржишту. Развој све флексибилнијих производних система је резултирао повећањем важности софтверских аспеката, како на нивоу система, тако и за ефикасну интеракцију са људским операторима. Трендови који подразумијевају израду прилагођених производа повећавају потребу за флексибилношћу, што подразумијева потребу за изградњу модуларних система који су доволно флексибилни за честе промјене производних операција и дизајна производа. Једна од основних елемената робота је контрола робота, која је дефинисана као све технологије потребне за контролу електромеханичког система индустриских робота. Моделовање може смањити трошкове у производњи робота и повећати ефикасност. У будућности, очекује се и да ће се повећати важност различитих сензора, те да ће се повећати интелигенција робота, као и њихова ефикасност у индустриском окружењу

5 бодова

Радови из других узкос научних област

1. **C. Barz, T. Latinović, E. Zoltan, G. Domide, B. Alina**, "Siemens PLC and interfaces Weintek used in the control of a robotic arm", In the Proceedings of the *International Conference of the Carpathian Euro-region Specialists in Industrial Systems CEursIS 2014*, 10th Edition, Romania, pp 159-162, 2014.

У овом раду представљена је употребу Siemens PLC-а за управљање руком робота без коришћења CNC команди. То се ради програмирањем PLC ледер дијаграм језика који покреће роботску руку по три осе, помоћу степ мотора.

5*0,5=2,5 бода

2. **M. Latinović, S. Batalov, T. Latinović**, "Fractional PID Controller Tuned by Genetic Algorithms for a Three DOF's Robot System Driven by DC Motors", *6th Workshop on Fractional Differentiation and Its Applications*, Grenoble, France, pp 385-390, 2013.

Овај рад представља нове генетичке алгоритме који управља ПИД контролером 3 DOF роботског система управљаног DC моторима. Циљ овог рада је сазнање оптималне поставке за фракцијски PID регулатор како би се испуниле предложене спецификације дизајна за системе затворене петље. Ефикасност предложеног фракцијског PID контролера је приказана помоћу одговарајућег роботом са три степена слободе.

5 бодова

Укупно:

12,50 бодова

Научни радови на скупу националног значаја, штампани у цјелини

Радови из ужсе научне области Рачунарске науке

1. **T. Latinović, S. Deaconu, M. Latinovic, M. Lazarević, C. Barz**, "Intelligent moving service robot navigation technique using rfid technology for transportation inside SME-s", *SME-s development and innovation: Building competitive future of South-Eastern Europe*, Ohrid, Macedonia, pp 469-480, 2014;

Радио фреквенцијски чип за идентификацију (RFID) направио је револуцију у индустриској контроли, јер поједностављује и чини робуснијим праћење артикала, производа, њихово складиштење, дистрибуцију, те комплетан ланац снабдијевања. У раду је представљена интелигентна навигациона техника мобилног робота која користи RFID технологију. RFID системи користе радио таласе за пренос података из електронских уређаја (таг) до читача, а онда читач прослеђује примљене податке на управљачке јединице за даљу обраду. У данашњем свету, радиофреквенцијска идентификација постаје главни начин дигиталне идентификације људи, животиња, објекта, итд. Мобилни робот може да се креће у непознатим срединама. Постављањем RFID у 3Д простору, могуће је дефинисати области којом робот може (или жели) да се креће. Решење предложено у раду обезбеђује модуларну, рачунарски ефикасну и исплативу алтернативу другим навигационим техникама за роботе, нпр. у индустрији.

2*0,5 = 1 бод

Из других узких научных областей

1. **T. Latinović, M. Lazarević, S. Deaconu, G. Sziebig, G. Milošević**, "Fuzzy logic combined with neural algorithm to control industrial robot", In the Proceedings of the 11th International Conference on Accomplishments in Electrical and Mechanical Engineering and Information Technology (DEMI 2013), University of Banja Luka, Faculty of Mechanical Engineering, pp. 1119-1024, 2013.

Проблем проналажења оптималне путање за руку робота је један од најважнијих проблема индустријског робота. Проблем настаје када робот тражи конкретне путеве који захтијевају најнижу потрошњу енергије. Путеви које робот проналази између било које двије крајње тачке, могу да буду различити. Сви ови путеви захтијевају различите количине енергије у зависности од удаљености, брзине и убрзања. Овај проблем је решен коришћењем неуро-фази технике. Коришћење аналитичке и нумеричке технике веома је тешко пронаћи добро рјешење. Начин који омогућава напредак је неуро-фази физијски системи. Неуронске мреже чине способним системом да учи, а фази логика се заснива на емулацији размишљања експерта.

2*0.5 = 1 бод

2. **T. Kerezović, G. Sziebig, B. Solvang, T. Latinović**, „Human Safety in Robot Applications - Review of Safety Trends“, In the Proceedings of the 11th International Conference on Accomplishments in Electrical Mechanical Engineering and Information technology (DEMI 2013), University of Banja Luka, Faculty of Mechanical Engineering, pp. 162-167, 2013.

Интеракцији између људи и робота увијек се посвећивала велика пажња, како би људи били сигурни у раду са роботима. Индустриски роботи сада могу да открију људе у њиховом радном окружењу и смање брзину према људском покрету. Овај рад истражује данашњу политику и стандарде интеракције између човјека и робота. У самом раду је приказан демо примјер подешавања сигурносних механизама коришћењем најновијих технологија. Раду се такође бави увођењем високе контроле нивоа безбедности кроз софтвер за симулацију.

2*0.75 = 1.5 бодова

3. **S.I. Deaconu, R. Deaconu, T. Latinović**, "High power static converters in industry applications", In the Proceedings of the 11th International Conference on Accomplishments in Electrical Mechanical Engineering and Information technology (DEMI 2013), pp. 1025-1030, 2013.

Употреба фреквентних регулатора у индустрији доживјела је огроман раст у последњих 40 година, са брзим развојем полупроводника велике снаге, Power Converter топологије, нове контролне стратегије, и њихове имплементације са напредним дигиталним процесорима. У овом раду представљена је примјена у Kronospan S.A. Sebes Румунија, где је по први пут у Румунији пуштен у функцију статички претварач средњег напона са напоном оптерећења од 6кВ.....**2 бода**

4. **M. Lazarević, A. Obradović, T. Latinović**, "Bio-Inspired Control of Redundant

Robotics Systems: Optimization Approach", *Scientific technical review 2012. ,vol 62, No 3-4, pp. 45 -54, 2012.*

Основни циљ овог рада је да промовише приступ биолошки инспирисаног синергијског управљања који омогућава да се разријеши редунданса датог роботизованог система који се може користити и за војне сврхе. У раду је показано да је могуће разријешити кинематичку редундансу примјеном методе локалне оптимизације и биолошког аналогно-синергијског управљачког приступа са увођењем логичког управљања и дистрибуираног позиционирања.

Проблем актуаторске редундансе је постављен и решен примјеном Понтрјагиновог принципа максимума. Управљачка синергија је установљена примјеном поступка оптимизације на координационом нивоу. На крају, ефикасност предложене биолошки инспирисане оптималне управљачке синергије је демонстрирана на погодно усвојеном роботском систему са три степена слободе и четири управљачке промјенљиве.

2 бода

5. T. Latinović, M. Latinović, "Intelligent control lego nxt 2.0 mobile robot with nonholonomic restrictions, according to previously been drawing trajectory in undefined environment", *1st International Symposium on Machines, Mechanics and Mechatronics - Current Trends, Serbia, ,pp. 13-15, 2014;*

Тема овог рада је управљање системима са нехолономским ограничењима (детаљније обраћене на мобилном роботу LEGO NXT). Нехолономски системи су најчешће мобилни роботи, јер не постоји ограничење на кружне покrete. Све структуре управљања роботом су развијене на основу кинематичког модела покрета. Таква структура се веома лако да проширити на мобилни робот са диференцијалним погоном, јер је његов кинематички модел идентичан кинематичком моделу било ког транспортног механизма са точковима. Овај рад описује структуру управљања преко праћења путање, као и за стабилизацију тачке у дводимензионалном картезијанском простору без баријера. Сви ови објекти су тестирали на компјутерским симулацијама уз коришћење динамичких модела мобилног робота, и експериментима са мобилним роботом ЛЕГО НХТ 2.0.

2 бода

УКУПАН БРОЈ БОДОВА	9,50 бодова
Укупно научна дјелатност	44,00 бодова

г) Образовна дјелатност кандидата

Образовна дјелатност прије посљедњег избора
(Навести све активности (публикације, гостујућа настава и менторство) сврстаних по категоријама из члана 21)

Објављене књиге

1. Т. Латиновић, Информатика (Основе информационих технологија), Књига, Библиотека информационе технологије, Универзитетски Уџбеник, Универзитет у Бањој Луци, Бања Лука 2011, Издавач Бесједа

2. Т. Латиновић , Пословна Информатика, Бања Лука, Висока Школа Прометеј, 2007

Скрипте

1. Т. Латиновић, Пројектовање информационих система, Машински факултет у Бања луци, 2007
2. Т. Латиновић, Основе Информационих Технологија, БЛЦ, Електронско издање, 2006
3. Т. Латиновић, Електротехника 1 предавања, Б. Лука, Машински Факултет ,2006,
4. Т. Латиновић, Електротехника 1 вјежбе, Б. Лука , Машински Факултет 2006
5. Т. Латиновић, Информатика 1 вјежбе, Б. Лука, Машински Факултет 2006
6. Т. Латиновић, Електротехника 2 предавања и вјежбе, Б. Лука, Машински Факултет , 2006

Менторство на дипломским студијама/студијама I циклуса

1. Владан Џвијетић, "Инфраструктура јавног кључа", БЛЦ колеџ, 2007
2. Маниша Пећо, "Нове програмске технологије у изради корисничког интерфејса", WPF (Windows presentation foundation) ", БЛЦ колеџ, 2007
3. Дубравка Орлић, "Интернет образовање и алати за интернет образовање", БЛЦ колеџ, 2007
4. Милан Баника, "Планирање и имплементација Инфраструктуре активног именника, доменског контролера и дигиталних цертификата у Windows 2003 серверу", БЛЦ колеџ, 2007
5. Гордана Малешевић, "Видеоконференција као основа интернет образовања", БЛЦ колеџ, 2007
6. Борис Дамјановић, "Стандарди, теоријске претпоставке и напредни алати као начин побољшања квалитета израде информационих система", Јањуш Приједор, 2007
7. Шурлан Бранко, "M-COMMERC, Дефинисање B2E пословног модела", БЛЦ колеџ, 2007
8. Сани Савић, "Реформа и информатизација јавне управе у БиХ", БЛЦ колеџ, 2007
9. Душица Савић, "Напредни алати за побољшање израде финансијско-рачуноводственог информационог система", Колеџ Јањуш, 2007
10. Игор Приморац, " Управљање пројектом развоја информационог система службе за односе са купцима", БЛЦ колеџ, 2007
11. Светлана Гаврић, "Пројектовање информационог система у пилот фабрици за производњу и обраду пластичних маса", БЛЦ колеџ, 2007
12. Радмило Пантић, "Израда успешне веб презентације за B2B модел електронског пословања", БЛЦ колеџ, 2007
13. Душко Гајановић, "Мултимедијална презентација БЛЦ", БЛЦ колеџ, 2006
14. Аднан Чечо, "Примјена информационих технологија у правосуђу", БЛЦ колеџ, 2006
15. Небојша Предојевић, "Примјер анализе информационог система засноване на објектима и дизајна помоћу УМЛ-а, ", БЛЦ колеџ, 2006

16. Нерол Хајдаревић, "Напредни алати за пројектовање информационих система", БЛЦ колеџ, 2006

Гостујући професор на Универзитетима у РС, Федерацији БиХ или Брчко дистрикту БиХ

1. Од 2006 – 2008 гостујући професор на предметима Информатика, Веб дизајн, Информациони системи и Пројектовање информационих система , БЛЦ Колеџ
2. Од 2007 до 2008 као Професор на предмету Пословне Информатике на Високој Школи Прометеј, одлука о избору у звање од 01.10.2007 , бр. 04-07/07-05
3. Од 2006 до 2008 на Јањуш Колеџу, на предметима Основе Програмирања и Интернет Програмирање , задња одлука бр. 24-08 од 17.03.2008 и 27-08 од 17.03.08

**Образовна дјелатност послије посљедњег избора/реизбора
(Навести све активности (публикације, гостујућа настава и менторство) сврстаних по категоријама из члана 21)**

Универзитетски убаченици

1. Т. Латиновић, Л. Рольић, " Управљање информацијама", Универзитет за пословни инжењеринг и менаџмент, Бањалука, 2014

6 бодова

Укупно:

6 бодова

Гостујући професор на Универзитетима у државама Европске уније и изван Европе (ангажман у трајању испод 30 дана)

Кандидат је у оквиру CEEPUS пројекта боравио на сљедећим иностраним универзитетима, кроз активност „teaching mobility“:

1. 01 - 31.05.2012. године, "Politehnica" University of Timisoara, Faculty of Engineering Hunedoaa.....**3**
2. 01 - 31.05.2013. године, "Politehnica" University of Timisoara, Faculty of Engineering Hunedoara ..**3**
3. 01-31.06.2012. године, University of Novi Sad, Faculty of Technical Sciences, Department of Mechanism and Machine Design.....**3**
4. 01-31.06.2011.године, Angel Kunchev University of Rousse, Department of Thermotechhnics, Hydro- and Pneumotechnics.....**3**
5. Од 01.04.13 до 12.04.13 боравио на Машинском факултету у Баија Маре , Румунија ..**3**

Укупно:

15 бодова

Гостујући професор на Универзитетима у РС, Федерацији БиХ или Брчко дистрикту БиХ

1. Од 2009 – 2013 гостујући професор у зимском семестру на предмету “Информатика и програмирање“, *Машински факултет, Источно Сарајево (5 семестара)*

2 бода

2. Од 2009 до 2010 гостујући професор у љетном семестру на предмету “Информатика и програмирање“, *Факултет индустријског менажмента, Требиње, Источно Сарајево (2 семестара)*

2 бода

Укупно:

4 бода

Менторство кандидата за завршни рад првог циклуса

1. **Бранка Станојевић**, "Развој и пројектовање рачуноводственог информационог система са практичним примјером", Универзитет у Бањој Луци, Економски факултет, Република Српска, Бања Лука, 2014.....**1 бод**
2. **Велимир Јовишић**, "Рачунарски подржано интелигентно кретање мобилним роботом на примјеру робота Лего-НХТ", Универзитет у Бањој Луци, Машински факултет, Република Српска, Бања Лука, 2014.....**1 бод**
3. **Бранковић Бранка**, "Развој Информационих система у функцији унапређења пословања предузећа", Универзитет у Бањој Луци, Машински Факултет у Бања Луци, Република Српска, Бања Лука, 2011.....**1 бод**

Укупно :

3 бода

Менторство кандидата за степен другог циклуса

1. **Шикањић Горан**, "Информациони системи у функцији аутоматизације процеса вођења стечајних поступака у Републици Српској", Универзитет Апеирон, Бања Лука, Република Српска, септембар 2014.
- 3 бода**
2. **Курић Џемал**, "Пројектовање информационих система базираних на GIS платформи, уз примјену савремених CASE алата", Универзитет Апеирон, Бања Лука, Република Српска, мај 2014.
- 3 бода**
3. **Слободан Мајсторовић**, "Примјена рачунара у настави математике", Универзитет НУБЛ, Бања Лука, Република Српска, јул 2010
- 3 бода**

Укупно :

9 бода

Члан комисије за одбрану рада другог циклуса

1. **Даријо Дујаковић**, "Аутоматска идентификација објекта примјеном рфид технологије", Универзитет у Бањој Луци, Бања Лука, Република Српска, Машински факултет, октобар, 2014

2 бода

Укупно :	2 бода
-----------------	---------------

Члан комисије за одбрану докторске дисертације

1. **Мехмед Арнаутовић**, "Имплементација и администрација „Open Source“ програма и алата у информационим технологијама и системима", Универзитет у Бихаћу, Технички факултет, јануар 2014

3 бода

Укупно :	3 бода
-----------------	---------------

УКУПАН БРОЈ БОДОВА:

42 бод

д) Стручна дјелатност кандидата

Стручна дјелатност прије последњег избора/реизбора

1. Лиценцирање програма Технике, Машинаства и студијског програма техничко-енергетског смијера на Универзитету у Источном Сарајеву програма Електроенергетика, Аутоматика и електроника, Рачунарска техника и Информатика на Електротехничком Факултету Универзитету у Источном Сарајеву, 07.023/602-4691/09
2. У периоду од 2001 до 2002 радио за Творницу Дувана Бања Лука на увођењу машине Молинс Марк 5 и изради Фази-Адаптивног система у контроли производње цигарета, којим пројектом сам боравио у Познању, Пољска у Ремстма Компанији за производњу цигарета.
3. КОКС , Програмски пакет за Финансијско и Материјално књиговодство, компанија Глас Српске, оригинални програм, 1995
4. ОСНОВНА, Програмски пакет за Финансијско и Материјално књиговодство, компанија Уницеп, оригинални програм, 1995
5. АУРА , Програмски пакет за Финансијско и Материјално књиговодство, компанија Универзал, оригинални програм, 1994
6. ФИКС , Програмски пакет за Финансијско и Материјално књиговодство, компанија Еурохем, оригинални програм, 1994
7. Техничко унапређење „Пакет за аутоматско тестирање радио уређаја УНИВ, рег. Бр. 229 , Професионална Електротехника, 1989

Реализован национални стручни пројекат у својству руководиоца пројекта

1. **Координатор пројекта**, Пројекат, “ Роботизација као основ привредног развоја за

мала и средња предузећа кроз радионице“, датум 31.12.2009, 19/6-020/961-128/09, Завршен 2010. Прихваћен од стране Министарства науке и технологије Републике Српске

2. **Координатор пројекта**, Пројекат, “Развој вјештачке интелигенције, фази логике у производним системима“, датум 30.12.2008, број: 06/6-030/3-239-1/08. пројекат завршен 2009, Прихваћен од стране Министарства науке и технологије Републике Српске

Стручна дјелатност послије последњег избора/реизбора

Стручни књига

1. **Т. Латиновић**, “Основе Програмирања (Visual Basic), Допуњено издање “, ИСБН 978-99938-1-176-3, БЛЦ Колеџ, 2012..... **3 бод**

Остале стручне дјелатности

1. Лиценцирање Универзитета ПИМ Бања Лука..... **2 бод**
2. Лиценцирање Универзитета Синергија из Бијељине број. 07.023/612-398/10, **2 бод**
3. 16.09.2010 Експерт за акредитацију Универзитета и Факултета , Босне и Херцеговине ХЕА..... **2 бод**

Укупно: **9 бод**

Реализовани међународни научни пројекат у својству руководиоца пројекта

1. Координатор пројекта “**BANOROB**”, у склопу HERD ICT, подржан од Норвешке Владе и Краљевског министарства за иностране послове, Краљевине Норвешке од почетка 2012 године до маја 2013.....**3 бод**
2. Координатор на пројекту “**CEEPUS**“ , за размјену професора и студената са факултетима Централне Европе. Машински Факултет од 2008 године до 2013 године. Пројекат у току**3 бод**

Укупно..... **6 бод**

Укупан број бодова: **15 бод**

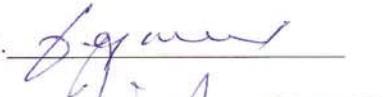
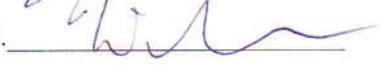
III ЗАКЉУЧНО МИШЉЕЊЕ

Кандидат др Тихомир Латиновић је биран у звање доцента за ужу научну област Информациони системи, за наставни предмет Информатика на машинском факултету, Универзитета у Бањој Луци 2009. година. Од посљедњег избора један дио објављених научних радова кандидата је из области Рачунарских наука, други дио радова је дјелимично из те области а остали радови су из других области. Кандидат има објављену једну књигу из у же научне области Рачунарске науке. Био је члан комисије за одбрану докторског рада из области Рачунарских наука и био је ментор више кандидата за степен другог циклуса из области Рачунарских наука. Држао је наставу из предмета Информатика, Информационе технологије и Информациони системи на машинском факултету, Рачуноводствени информациони системи на Економском факултету, Универзитета у Бањалуци и из предмета Информатика и програмирање на машинском факултету, Универзитета у Источном Сарајеву.

На основу цјелокупног увида у научни, образовни и стручни рад кандидата, Комисија сматра да кандидат, др Тихомир Латиновић, доцент, испуњава услове прописане Законом и Статутом Универзитета за избор у звање ванредног професора за ужу научну област Рачунарске науке те предлаже Научно-наставном вијећу Електротехничког факултета и Сенату Универзитета у Бањој Луци да изаберу др Тихомира Латиновића, доцента, у звање ванредног професора за ужу научну област Рачунарске науке, за наставни предмет Информатика, на машинском факултету, Универзитета у Бањој Луци.

Бања Лука, Сремска Каменица , Март, 2015. године

Потпис чланова комисије

1. 
2. 
3. _____
4. _____
5. _____

ИЗДВОЈЕНО ЗАКЉУЧНО МИШЉЕЊЕ

Након увида у конкурсни материјал који је доставио пријављени кандидат сматрам да исти не испуњава све услове прописане Законом и Статутом Универзитета за избор у звање ванредног професора за ужу научну област Рачунарске науке. Наиме, чланом 77 Закона о високом образовању, као један од минималних услова за избор кандидата у звање ванредног професора, прописано је да кандидат мора да има најмање пет научних радова из области за коју се бира,

објављених у научним часописима и зборницима са рецензијом након избора у звање доцента. Сматрам да пријављени кандидат у периоду од избора у звање доцента до тренутка достављања конкурсног материјала није објавио 5 радова из области Рачунарских наука. Прецизније, сматрам да сљедећи радови не припадају области Рачунарских наука:

- T. Latinović, S. Deaconu, M. Đurđević, "Develop Virtual Joint Laboratory for Robotics in Production" - invited paper, in Proc. of the 1st Regional Conference – Mechatronics in Practice and Education (MECH-CONF 2011), Subotica, Serbia, pp 29-33, 2011.
- T. Latinović, T. Thomeseen, "Overview of intelligent control an industrial robot", In the Proceedings of the 8th International Symposium KOD 2014, MACHINE AND INDUSTRIAL DESIGN IN MECHANICAL ENGINEERING, Hungary, pp 34-36, 2012.

На основу претходног, јасно је да Кандидат има три научна рада из области за коју се бира, објављених у научним часописима и зборницима са рецензијом након избора у звање доцента.

Према члану 77 Закона о високом образовању, Кандидат испуњава услове за избор у звање доцента, па, на основу тога, предлажем да се Кандидат поново изабере у звање доцента за ужу научну област Рачунарске науке, за наставни предмет Информатика, на Машинском факултету, Универзитета у Бањој Луци.

Бања Лука, Сремска Каменица, Март, 2015 године

Потпис чланова
комисије са издвојеним закључним мишљењем

1.



2.